

## Travaux pratiques 2 - Interpolation polynomiale

### Exercice 1

Étant donné des valeurs  $x_{0,n} < x_{1,n} < \dots < x_{n,n}$  distinctes dans un intervalle  $[a, b]$ , on définit le polynôme de Lagrange

$$L_{i,n}(X) = \prod_{j \in \{0,1,\dots,n\} \setminus \{i\}} \frac{X - x_{j,n}}{x_{i,n} - x_{j,n}}.$$

- 1) On suppose  $a = -1$ ,  $b = 1$ , et on choisit des points équidistants tels que  $x_{0,n} = a$ ,  $x_{n,n} = b$ . Tracer sur un même graphe tous les polynômes  $(L_{i,n})_{i=0,\dots,n}$ .  
*On tracera le graphe sur l'intervalle  $[a, b]$ . On pourra prendre  $n = 5, 10, 20$*
- 2) Faire la même chose avec des points choisis aléatoirement dans  $[-1, 1]$  (on pourra utiliser la fonction `np.random.random(...)`), puis les points

$$x_{i,n} = \cos\left(\frac{2i+1}{2n+2}\pi\right).$$

Que constate-t-on ?

### Exercice 2 - Matrices en python

Le type *matrix* est une spécialisation du type *array*, munie des opérations matricielles usuel. Voici un code d'exemple ; on peut constater que l'opération \* appliquée à des *array* de même dimension multiplie les éléments deux-à-deux, tandis que l'opération \* entre matrices donne une vraie multiplication matricielle.

```
1 import numpy as np
2
3 A=np.array([[1,2],[3,4]])
4 M=np.matrix(A)
5 #M et A sont deux tableaux, avec la precision de traiter M comme une matrice
6
7 print("A*A=",A*A)
8 print("M*M=",np.matrix(M)*np.matrix(M))
9
10 b=np.matrix([[4],[5]])
11 print("M*b=",M*b)
12
13 x=np.linalg.solve(M,b)#Resolution du systeme Mx=b
14 print("Mx-b=",M*x-b)
```

On pourra trouver le code sur

- 1) Écrire une fonction prenant en entrée deux tableaux  $x = [x_0, x_1, \dots, x_n]$  et  $y = [y_0, y_1, \dots, y_n]$  de même taille, et renvoie des coefficients  $a_0, a_1, \dots, a_n$  tels que pour tout  $i = 0, \dots, n$  :

$$a_0 + a_1 x_i + a_2 x_i^2 + \dots + a_n x_i^n = y_i.$$

*On admet que tant que les  $x_i$  sont distincts, il existe toujours une unique solution  $(a_0, \dots, a_n)$ .*

- 2) Soit  $a = 2$ , on note  $-a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = a$  une subdivision de  $[-a, a]$  par des points équidistants. Tracer sur une même figure le graphe de la fonction  $f(x) = \frac{1}{1+x^2}$ , les points  $(x_i, f(x_i))_{i=0,\dots,n}$ , et le graphe du polynôme de degré inférieur ou égal à  $n$  passant par tous les points  $(x_i, f(x_i))_{i=0,\dots,n}$ .

*On testera différentes valeurs de  $n$ . Comment le polynôme se comporte-t-il quand  $n$  est grand ?*

- 3) Faire de même avec  $a = 5$ . Qu'observe-t-on sur le comportement du polynôme ?

- 4) Refaire les questions précédentes avec les points de Chebychev

$$x_{i,n} = a \cos\left(\frac{2i+1}{2n+2}\pi\right).$$

Étant donné des valeurs  $x_{0,n} < x_{1,n} < \dots < x_{n,n}$  distinctes dans un intervalle  $[a, b]$ , on définit le polynôme de Newton

$$N_k(x) = \prod_{j=0}^{k-1} (x - x_{j,n}).$$

Par convention,  $N_0 = 1$ .

### Exercice 3 - Algorithme de Horner

On considère un polynôme donné sous la forme

$$P(x) = \delta_0 N_0(x) + \delta_1 N_1(x) + \dots + \delta_n N_n(x) \quad (1)$$

pour des coefficients  $\delta_0, \delta_1, \dots, \delta_n \in \mathbb{R}$ .

- 1) Combien d'opération (additions, multiplications) nécessite l'évaluation de  $P$  sous la forme (1) ?
- 2) On écrit maintenant  $P$  sous la forme

$$P(x) = \delta_0 + (x - x_0)(\delta_1 + (x - x_1)(\delta_2 + (x - x_2)(\delta_3 + (\dots + (x - x_{n-1})\delta_n)) \dots)) \quad (2)$$

Combien d'opérations cela nécessite-t-il ?

- 3) Ecrire une fonction prenant en entrée la liste  $[x_{0,n}, \dots, x_{n,n}]$ , la liste  $[\delta_0, \dots, \delta_n]$ , et une valeur  $x \in \mathbb{R}$ , et renvoie l'évaluation de  $P(x)$  grâce à la méthode (2).

*On s'assurera de son fonctionnement sur des exemples simples !*

### Exercice 4 - Polynôme de Newton

Le but est ici de calculer le polynôme d'interpolation associé aux abscisses  $(x_n, \dots, x_n)$  et aux ordonnées  $(y_1, \dots, y_n)$  par la méthode de Newton. On rappelle qu'en notant  $P_k$  le polynôme d'interpolation sur les  $(k+1)$  premiers points, on a

$$P_k(x) = \sum_{j=0}^k \delta_j N_j(x)$$

où  $\delta_j = D \begin{pmatrix} x_0, \dots, x_j \\ y_0, \dots, y_j \end{pmatrix}$  est la différence diviséees sont définies par les relations

$$D \begin{pmatrix} x_i \\ y_i \end{pmatrix} = y_i, \quad D \begin{pmatrix} x_i, \dots, x_j \\ y_i, \dots, y_j \end{pmatrix} = \frac{D \begin{pmatrix} x_{i+1}, \dots, x_j \\ y_{i+1}, \dots, y_j \end{pmatrix} - D \begin{pmatrix} x_i, \dots, x_{j-1} \\ y_i, \dots, y_{j-1} \end{pmatrix}}{x_j - x_i}$$

- 1) Écrire une fonction qui prend en entrée les liste  $[x_0, \dots, x_n]$  et  $[y_0, \dots, y_n]$ , et renvoie la liste des coefficients  $[\delta_0, \delta_1, \dots, \delta_n]$ .  
*Surtout pas de manière récursive !*
- 2) Soit  $f(x) = \frac{1}{1+3x^2}$ . On fixe  $x_i = \frac{2i-n}{n}$  (points de équidistants dans l'intervalle  $[-1, 1]$ ). Afficher sur une même figure le graphe  $(x, f(x))$ , les points d'interpolation  $(x_i, f(x_i))$  (par une commande `plt.plot([x_i], [f(x_i)], 'o')`), et les graphes des polynômes  $(x, P_k(x))$  pour  $k = 0, \dots, n$ .

*On fera ces évaluations avec le moins d'opérations possible. Comme les polynômes intérmédiaires  $P_k$  peuvent prendre de grandes valeurs, on fixera à l'avance les limites en ordonnées de la figure avec la commande `plt.ylim(a,b)`.*

## Exercice 5 - Interpolation approximative

Soit  $I$  un intervalle,  $g : I \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $m \in \mathbb{N}^*$ ,  $x_{0,m} < x_{1,m} < \dots < x_{m,m}$  des points d'interpolation dans l'intervalle  $I$ . Soit  $n \in \{1, 2, 3, \dots, m\}$ , on cherche un polynôme  $P \in \mathbb{R}_n[X]$  vérifiant

$$\forall i = 0, \dots, m, \quad P(x_{i,m}) \approx g(x_{i,m}).$$

Notons  $c = (c_k)_{0 \leq k \leq n}$  les coefficients du polynôme  $P(x) = \sum_{k=0}^n c_k X^k$ , et  $B = (x_{i,m}^j)_{0 \leq i \leq m, 0 \leq j \leq n}$ . En général on ne peut pas résoudre le système

$$Bc = y$$

où  $y = (g(x_{i,m}))_{0 \leq i \leq m}$ . Néamoins, on peut résoudre le système réduit

$$B^* B c = B^* y$$

où  $B^*$  est la matrice transposée de  $B$ .

- 1) Appliquer cela à  $I = [-5, 5]$ ,  $x_{i,m} = -1 + \frac{2i}{m}$ ,  $g(x) = \frac{1}{1+x^2}$ .
- 2) On note  $P_{n,m}$  le polynôme solution. Afficher le graphe de  $P_{n,m}(x) - g(x)$  selon  $x$  à  $n$  fixé et  $m$  grand. On pourra prendre  $n = 15$ .
- 3) Montrer que  $P_{n,m}$  est la solution du problème d'optimisation

$$\inf_{P \in \mathbb{R}_n[X]} \sum_{i=0}^m |P(x_i) - g(x_i)|^2$$

Vers quoi tend  $P_{n,m}$  quand  $m \rightarrow +\infty$  (à  $n$  fixé) ?